



Fale elektromagnetyczne

Dr hab. Maciej Czapkiewicz
Instytut Elektroniki, paw. C-1, pok.321
czapkiew@agh.edu.pl
<http://layer.uci.agh.edu.pl/Fizyka>

Prawa Maxwella (całkowe)



➤ Prawa Gaussa

$$\oiint_S \mathbf{E} \circ d\mathbf{s} = \frac{\iiint \rho dV}{\epsilon_0}$$

$$\oiint_S \mathbf{B} \circ d\mathbf{s} = 0$$

➤ Prawa indukcji

$$\oint_C \mathbf{E} \circ d\mathbf{l} = - \iint_{SC} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \circ d\mathbf{s}$$

$$\oint_C \mathbf{B} \circ d\mathbf{l} = \mu_0 \iint_{SC} \left(\mathbf{j} + \epsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right) \circ d\mathbf{s}$$



Operator ∇

$$\nabla = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

Gradient pola skalarnego jest wektorem:

$$\mathbf{grad} V = \nabla V$$

Dywergencja pola wektorowego jest skalarem:

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = \nabla \circ \mathbf{E}$$

Rotacja pola wektorowego jest wektorem:

$$\mathbf{rot} \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{B}$$



Dywergencja pola wektorowego

Dywergencja: postać różniczkowa prawa Gaussa

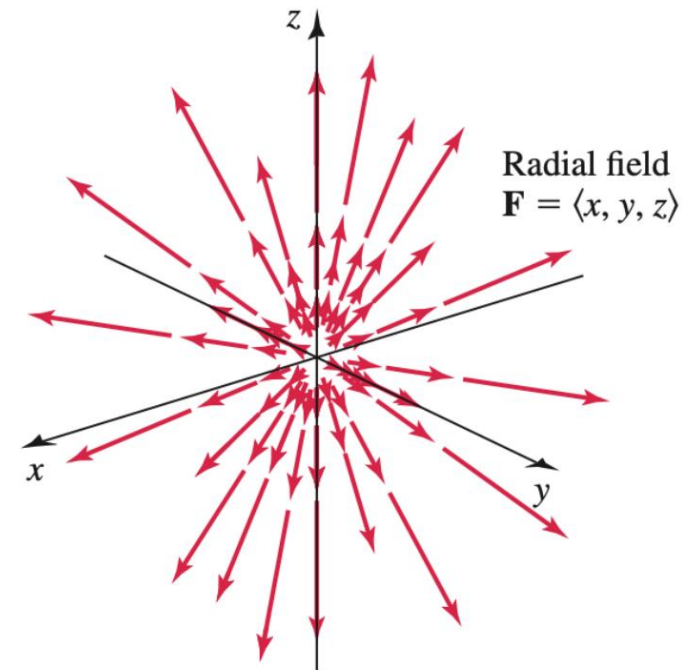
$$\nabla \circ \mathbf{E} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{\oiint_S \mathbf{E} \circ d\mathbf{s}}{V} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{Q(V)}{\epsilon_0 V} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

Dywergencja we współrzędnych kartezjańskich:

$$\nabla \circ \mathbf{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

Dywergencja we współrzędnych sferycznych:

$$\nabla \circ \mathbf{E} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial (r^2 E_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial (E_\theta \sin \theta)}{\partial \theta} + \frac{\partial E_\varphi}{\partial \varphi} \right)$$





Rotacja pola wektorowego

Rotacja pola \mathbf{B} – różniczkowa postać prawa Ampera

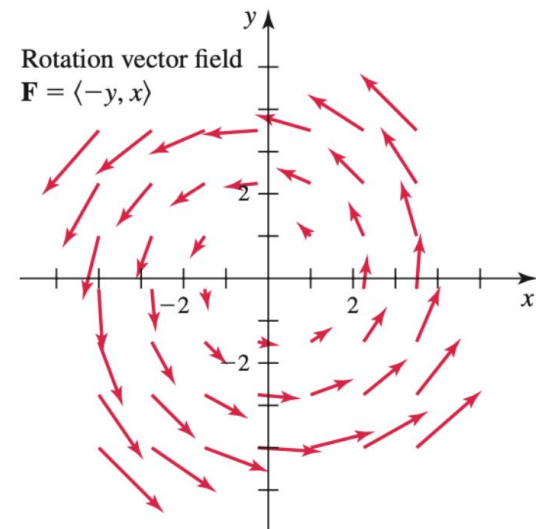
$$\nabla \times \mathbf{B} = \lim_{S \rightarrow 0} \frac{\oint_C \mathbf{B} \circ d\mathbf{l}}{S} = \mu_0 \mathbf{j}$$

Rotacja we współrzędnych kartezjańskich:

$$\nabla \times \mathbf{B} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{i}} & \hat{\mathbf{j}} & \hat{\mathbf{k}} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \hat{\mathbf{i}} \left(\frac{\partial B_z}{\partial y} - \frac{\partial B_y}{\partial z} \right) + \hat{\mathbf{j}} \left(\frac{\partial B_x}{\partial z} - \frac{\partial B_z}{\partial x} \right) + \hat{\mathbf{k}} \left(\frac{\partial B_y}{\partial x} - \frac{\partial B_x}{\partial y} \right)$$

Rotacja we współrzędnych sferycznych:

$$\nabla \times \mathbf{B} = \begin{vmatrix} \hat{\mathbf{r}}/r^2 \sin\theta & \hat{\boldsymbol{\theta}}/r \sin\theta & \hat{\boldsymbol{\phi}}/r \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \theta} & \frac{\partial}{\partial \phi} \\ B_r & rB_\theta & r \sin\theta B_\phi \end{vmatrix}$$



Zadania



- ✓ Korzystając z operatorów, wyznacz dywergencję i rotację pola elektrostatycznego wewnątrz i na zewnątrz kuli naładowanej jednorodnie w całej swej objętości.
Wskazówka: rozkład pola elektrycznego można wyznaczyć z prawa Gaussa.
- ✓ Korzystając z operatorów, wyznacz dywergencję i rotację pola magnetycznego wewnątrz i na zewnątrz prostoliniowego przewodnika, przez który płynie prąd elektryczny o jednorodnej gęstości powierzchniowej.
Wskazówka: rozkład pola magnetycznego można wyznaczyć z prawa Ampera.
- ✓ Oblicz gradient potencjału wytwarzanego przez ładunek Q , danego wzorem $V(r) = Q/4\pi\epsilon_0 r$
- ✓ Oblicz rotację z gradientu liczonego w poprzednim zadaniu.
Jaki wniosek?

Prawa Maxwella (różniczkowe)



➤ Prawa Gaussa

$$\nabla \circ \mathbf{D} = \rho$$

$$\nabla \circ \mathbf{H} = 0$$

➤ Prawa indukcji

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \mathbf{H} = \mathbf{j} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$$

Związek indukcji i pola:

$$\mathbf{D} = \epsilon_0 \mathbf{E}$$

$$\mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{H}$$

Prawa Maxwella dla próżni (różniczkowe)



- Prawa Gaussa

$$\nabla \circ \mathbf{D} = 0$$

$$\nabla \circ \mathbf{H} = 0$$

- Prawa indukcji

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \mathbf{H} = \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$$

- Zmienne pole magnetyczne indukuje wir pola elektrycznego, zmienne pole elektryczne indukuje wir pola magnetycznego

Z praw Maxwella wynika równanie falowe



- Zmienne pole magnetyczne indukuje wir pola elektrycznego, ile wynosi wir zmiennego pola magnetycznego?

$$-\nabla \times \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = \nabla \times (\nabla \times \mathbf{E})$$

- Tożsamość

$$\mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = \mathbf{B}(\mathbf{A} \circ \mathbf{C}) - (\mathbf{A} \circ \mathbf{B})\mathbf{C}$$

- Jak \mathbf{A} i \mathbf{B} to operator ∇ , to przy uwzględnieniu prawa Gaussa...

$$-\frac{\partial(\nabla \times \mathbf{B})}{\partial t} = -(\nabla \circ \nabla)\mathbf{E}$$

- Ale rotacja pola magnetycznego indukowana jest przez zmianę pola elektrycznego, więc...

Z praw Maxwella wynika równanie falowe



- ...związek drugiej pochodnej pola \mathbf{E} po czasie z drugą pochodną pola \mathbf{E} po położeniu jest równaniem falowym:

$$\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = \nabla^2 \mathbf{E} \quad \text{Operator Laplace'a: } \nabla^2 = \Delta$$

- To samo można wyprowadzić dla pola magnetycznego.
- Równanie fali, np. *fali płaskiej*, powinno spełniać równanie falowe:

$$\mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \mathbf{j}E_0 \sin(kx - \omega t)}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \mathbf{j}E_0 \sin(kx - \omega t)}{\partial x^2}$$

- Jest to prawda, jeśli $\mu_0 \varepsilon_0 \omega^2 = k^2$



Prędkość fali elektromagnetycznej

- Wektor falowy $k = 2\pi/\lambda$
- Częstość kołowa $\omega = 2\pi/T$
- W takim razie $\omega^2/k^2 = 1/\mu_0\varepsilon_0 = \frac{\lambda^2}{T^2} = v^2$
- więc prędkość fali elektromagnetycznej w próżni jest stała:

$$c = 1/\sqrt{\mu_0\varepsilon_0}$$

- Równanie falowe: $\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = \nabla^2 \mathbf{E}$



Prędkość fali elektromagnetycznej

- prędkość fali elektromagnetycznej w próżni:

$$c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}} = \frac{1}{\sqrt{4\pi \cdot 10^{-12} \left[\frac{\text{H}}{\text{m}}\right] \cdot 8.8542 \dots \cdot 10^{-12} \left[\frac{\text{F}}{\text{m}}\right]}} = 299792458 \left[\frac{\text{m}}{\text{s}}\right]$$

- W materii, gdzie istnieją dipole elektryczne i magnetyczne:

$$\mathbf{D} = \epsilon_r \epsilon_0 \mathbf{E}$$

$$\mathbf{B} = \mu_r \mu_0 \mathbf{H}$$

- prędkość fazowa fali E-M będzie mniejsza niż c

$$v = \frac{1}{\sqrt{\mu_r \epsilon_r \mu_0 \epsilon_0}}$$

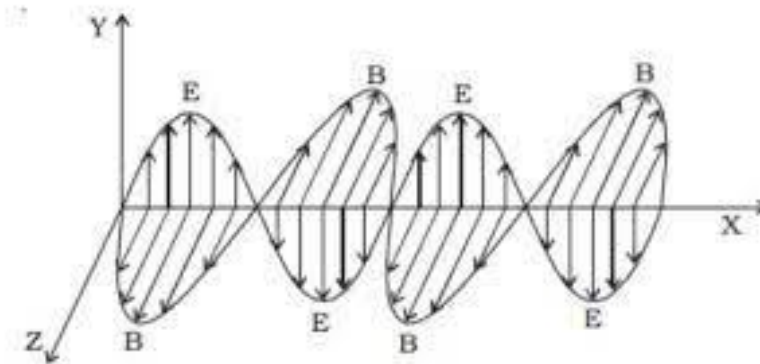
- Stąd wynika wartość bezwzględnego współczynnika załamania światła (w praktyce zależy od ϵ_r bo w dielektrykach $\mu_r \approx 1$):

$$n = \frac{c}{v} = \sqrt{\mu_r \epsilon_r}$$

Fala elektromagnetyczna jest falą poprzeczną



- Zadanie: dana jest fala płaska, rozchodząca się wzdłuż osi x , zdefiniowana przez wektor pola elektrycznego drgający wzdłuż osi y : $\mathbf{E}(x, t) = \mathbf{j}E_0 \sin(kx - \omega t)$
- ✓ Korzystając z praw Maxwella, wyprowadź wzór na wektor pola magnetycznego
- ✓ W jakim kierunku drga wektor pola magnetycznego?
- ✓ Gdzie jest skierowany wektor proporcjonalny do iloczynu wektorowego pola elektrycznego i magnetycznego?

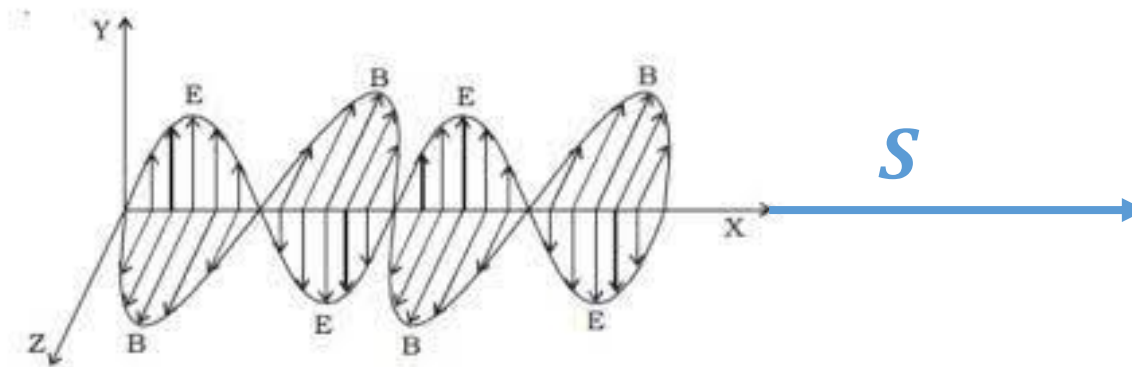




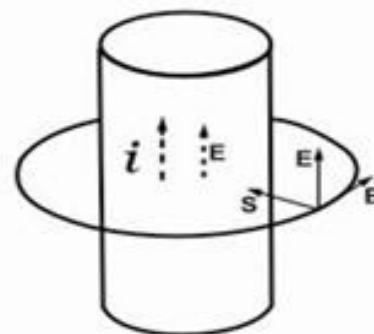
Wektor Poyntinga

- Gęstość strumienia mocy:

$$\mathbf{S} = \mathbf{E} \times \mathbf{H} = \frac{1}{\mu_r \mu_0} \mathbf{E} \times \mathbf{B} \quad [\text{V/m} \cdot \text{A/m} = \text{W/m}^2]$$



- również dla prądu stałego:



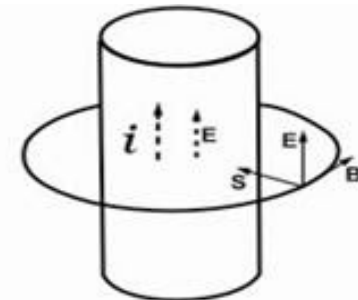


Wektor Poyntinga, zadania:

- Gęstość strumienia mocy światła słonecznego po przejściu przez bezchmurną atmosferę wynosi około 1kW/m^2 . Zakładając falę sinusoidalną, ile wynoszą maksymalne amplitudy pola elektrycznego i magnetycznego?



- W przewodniku kołowym o przekroju S i rezystywności właściwej ρ płynie prąd I . Oblicz wartości pola E i B a powierzchni tego przewodnika oraz wartość wektora Poyntinga w tym punkcie.





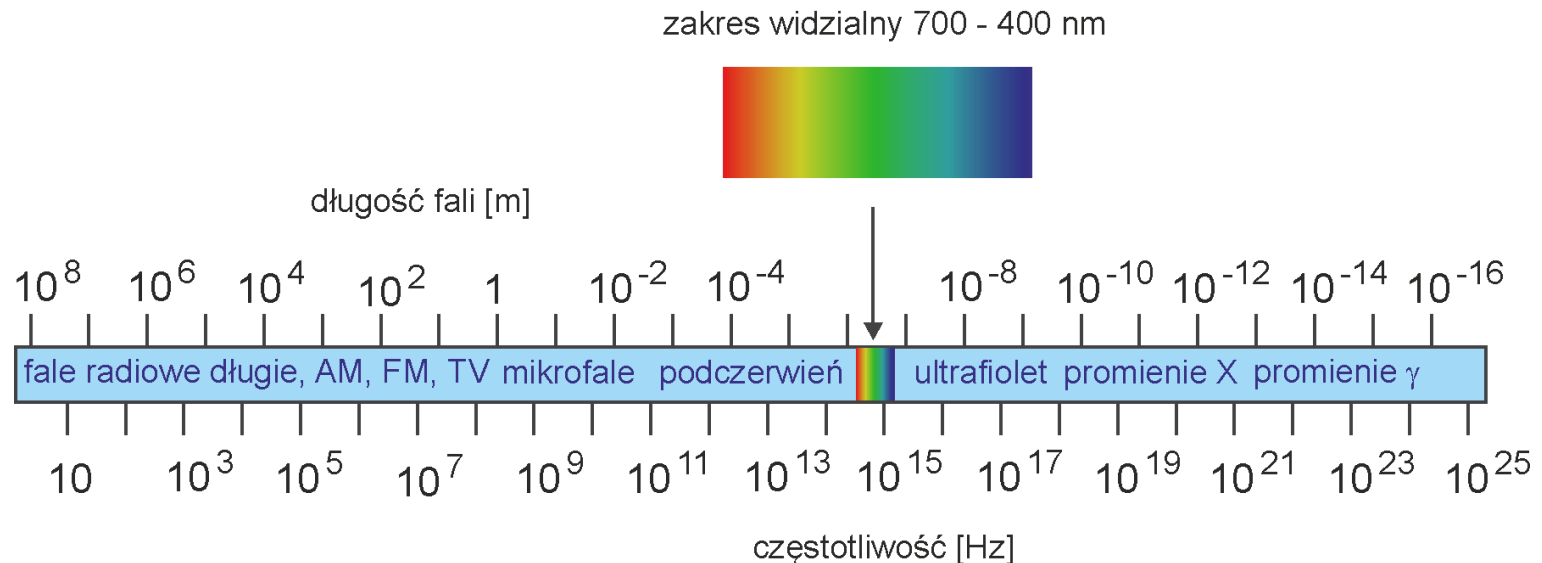
Jak generować i odbierać fale E-M

- Równanie fali płaskiej:

$$E(t) = E_0 \sin(kx - \omega t) = E_0 \sin\left(\frac{2\pi}{\lambda} x - \frac{2\pi}{T} t\right)$$

- W próżni $\omega/k = \frac{\lambda}{T} = \lambda f = c$ $\lambda = c/f$

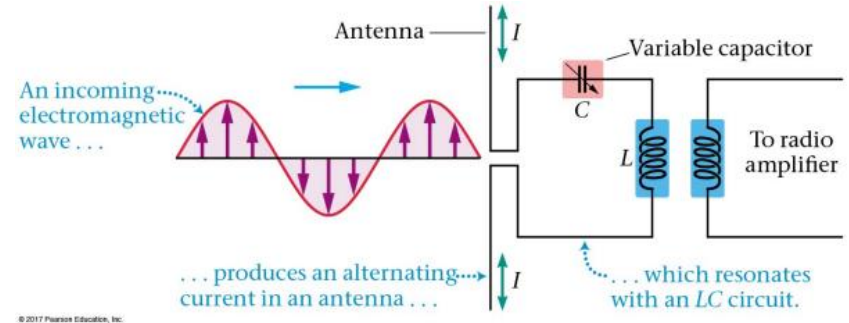
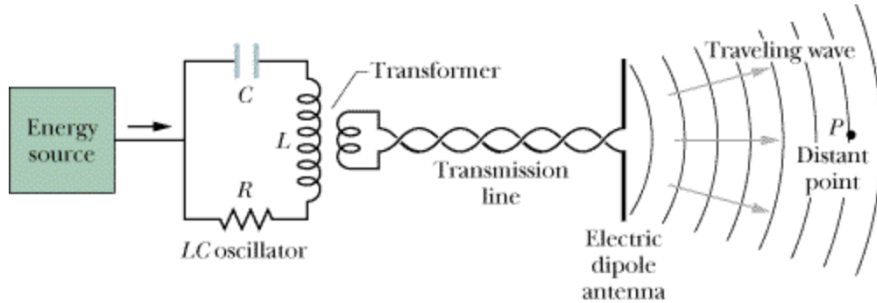
- Fale E-M mogą mieć bardzo różne długości i częstotliwości:



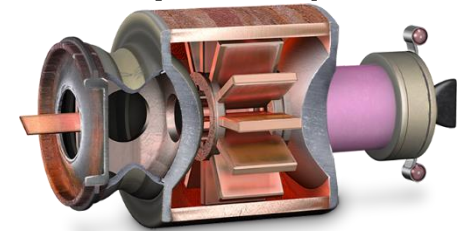
Jak generować i odbierać fale E-M o danej f



- Fale radiowe: obwód LC o elementach skupionych+antena

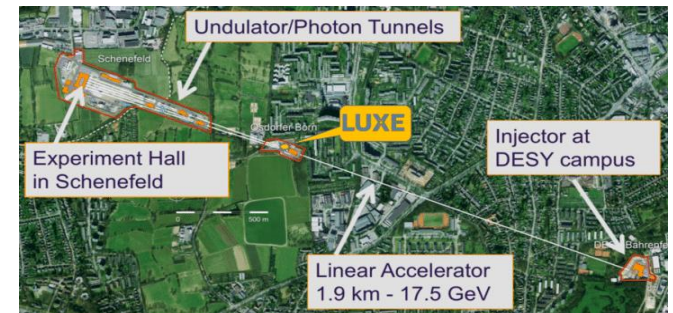


- Mikrofale: wnęki rezonansowe (klistron, magnetron), diody z ujemną rezystancją, masery



- Podczerwień, światło widzialne, ultrafiolet: lasery, diody LED/fotodiody

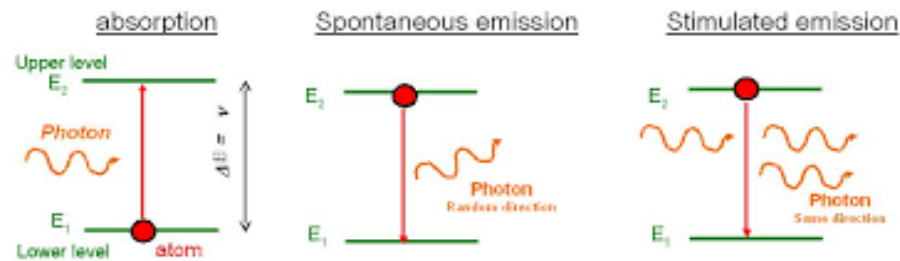
- Promieniowanie X: synchrotron, XFEL



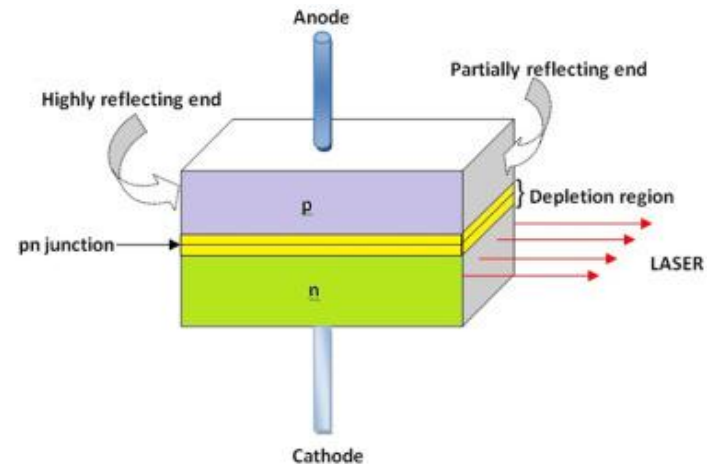
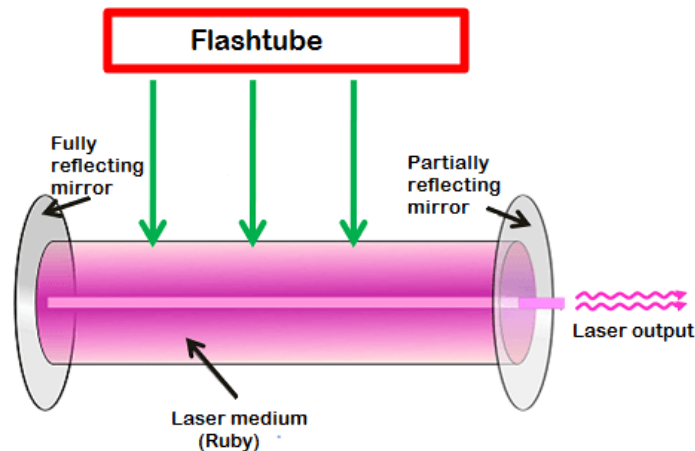


Laser – stabilny generator światła

- Light Amplification by Stimulated Emission of Radiation
- Elektrony wzbudzone na wyższy poziom energetyczny po pewnym czasie spontanicznie wypromieniowują energię świetlną. Poprzez układ luster, wielokrotnie odbijające się światło wymusza skoordynowaną emisję spójnej fali.



- Lasery gazowe, na ciele stałym, roztworze barwnika, złącza p-n.





Podsumowanie

- Prawa Maxwella opisują indukowanie wiru pola magnetycznego przez zmianę pola elektrycznego i na odwrót
- Z praw Maxwella wynika równanie falowe, którego rozwiązaniem jest równanie fali elektromagnetycznej.
- Fala elektromagnetyczna jest falą poprzeczną, a iloczyn wektorowy pola elektrycznego i magnetycznego definiuje moc niesioną przez tą falę.
- Prędkość każdej fali elektromagnetycznej w próżni wynosi $c \approx 3 \cdot 10^8$ m/s
- Prędkość fali elektromagnetycznej w ośrodku, np. szkłe, jest mniejsza niż w próżni (więc długość też jest mniejsza, bo częstotliwość pozostaje ta sama) – stąd zjawisko załamania.
- Długość fali jest odwrotnie proporcjonalna do częstotliwości
- Obiekty generujące fale elektromagnetyczne o danej długości powinny mieć rozmiary porównywalne z długością fali, np. antena, wnęka klistronu, cząsteczka, atom, jądro atomowe...