

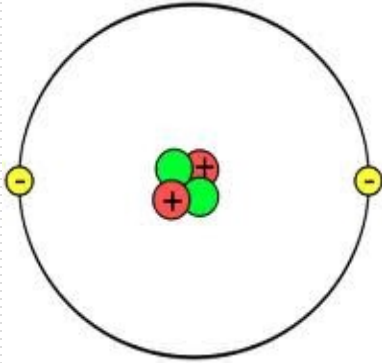
Wykład 12: Elektrostatyka

dr inż. Zbigniew Szklarski

szkla@agh.edu.pl

<http://layer.uci.agh.edu.pl/Z.Szklarski/>

Kwantyzacja ładunku i zasada zachowania ładunku



Każdy elektron ma masę $= m_e$ i ładunek $= -e$

Każdy proton ma masę $= m_p$ i ładunek $= e$

$e = 1,602 \cdot 10^{-19} \text{ C}$ ładunek elementarny

Każdy inny ładunek jest wielokrotnością ładunku elementarnego
 $|Q| = Ne$

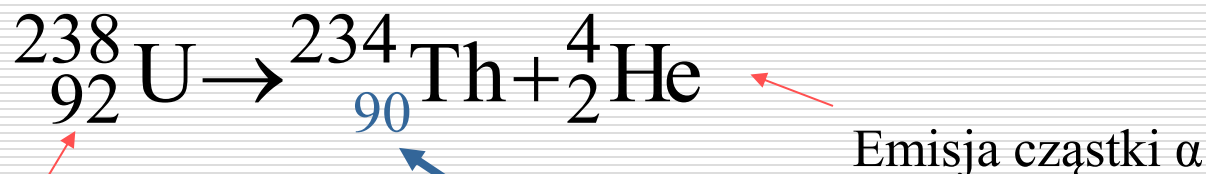
- **Całkowity ładunek układu odosobnionego, tzn. algebraiczna suma dodatnich i ujemnych ładunków występujących w dowolnej chwili, nie może ulegać zmianie.**

$$Q_{\text{całk}} = \text{const}$$

$$Q_{\text{całk}} = Q_e + Q_p = -2e + 2e = 0$$

Przykłady zasady zachowania ładunku

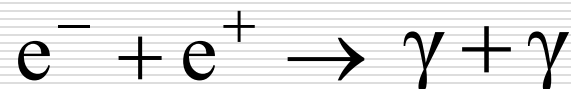
- Rozpad promieniotwórczy jądra uranu



Liczba atomowa $Z=92$ oznacza 92
protony w jądrze i ładunek $92e$

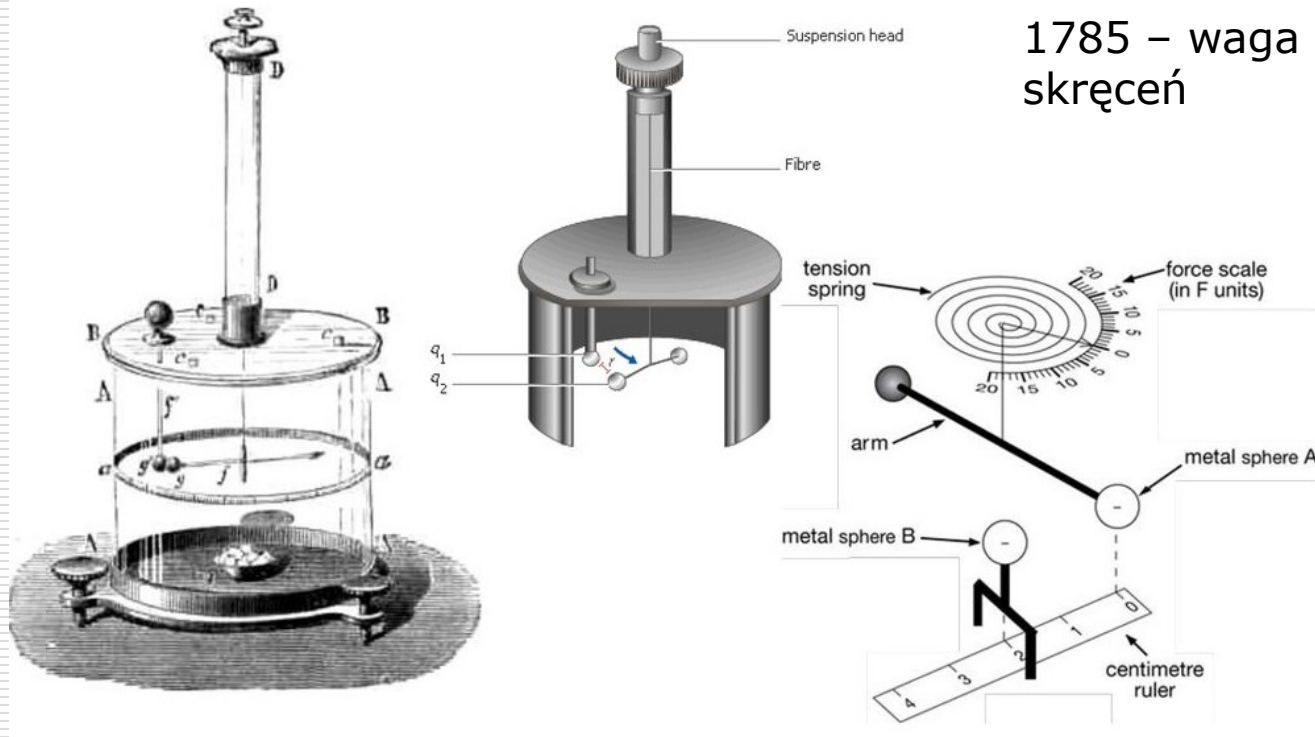
Z zasady zachowania ładunku
 $92e = 90e + 2e$

- Proces anihilacji elektronu e^- i antycząstki - pozytonu e^+



Emisja dwóch kwantów
promieniowania
elektromagnetycznego

Empiryczne prawo Coulomba (1736-1806)

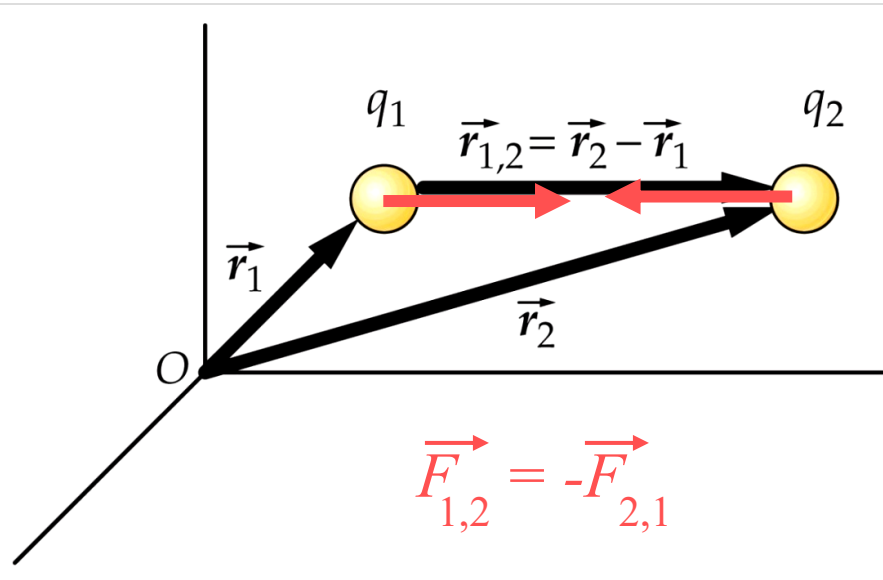


$$F = k \cdot \frac{q_1 q_2}{r^2}$$

$$k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \quad \text{gdzie}$$

$$\epsilon = 8,85 \cdot 10^{-12} \frac{\text{C}^2}{\text{Nm}^2}$$

$$k \approx 8,99 \cdot 10^9 \frac{\text{Nm}^2}{\text{C}^2}$$



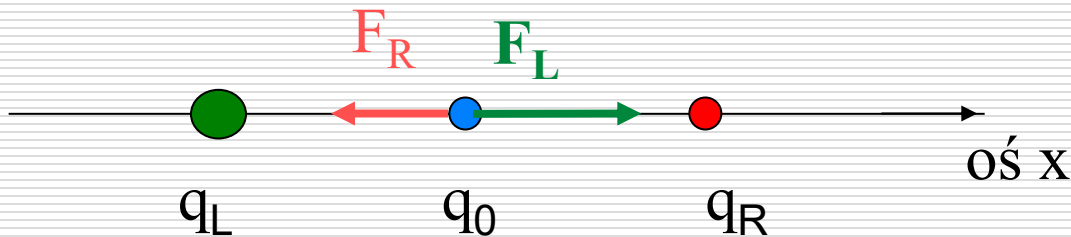
$$F_{1,2} = k \cdot \frac{q_1 q_2}{r^2}$$

$$F_{2,1} = \dots$$

III zasada dynamiki

Zasada superpozycji

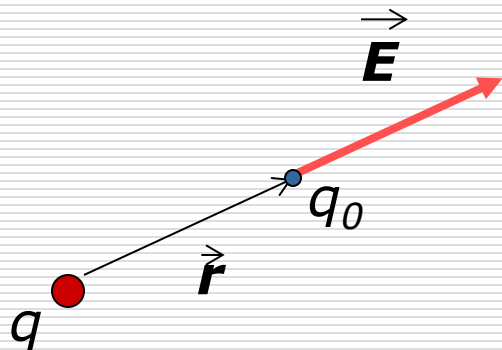
$$\vec{F}_{cał} = \sum_i \vec{F}_i$$



Ładunki q_L , q_0 i q_R są tego samego znaku

$$\vec{F}_0 = \vec{F}_R + \vec{F}_L = \frac{kq_0(q_L - q_R)}{x^2} \hat{x}$$

Natężenie pola elektrycznego



$$\vec{\mathbf{E}} = \frac{\vec{\mathbf{F}}}{q_0} \quad \text{\u0142adunek pr\u00f3bny } q_0 > 0$$

Nat\u0119zenie pola \u0142adunku punktowego

$$\vec{\mathbf{E}} = \frac{kq}{r^2} \hat{\mathbf{r}}$$

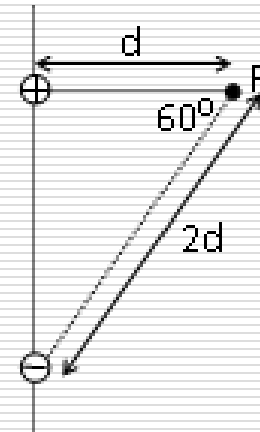
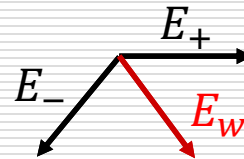
Nat\u0119zenie pola pochodz\u0105ce od wielu \u0142adunk\u00f3w punktowych (rozk\u0142ad dyskretny)

$$\vec{\mathbf{E}} = \sum_i \vec{\mathbf{E}}_i = \sum_i \frac{kq}{r_i^2} \hat{\mathbf{r}}_i$$

Przykłady

1) Dwa ładunki $+Q$ oraz $-4Q$ wytwarzają w punkcie P wypadkowe pole elektryczne. Oblicz i narysuj wektor tego pola.

$$E_+ = E_- = k \frac{4Q}{4d^2} = k \frac{Q}{d^2} = E_w$$



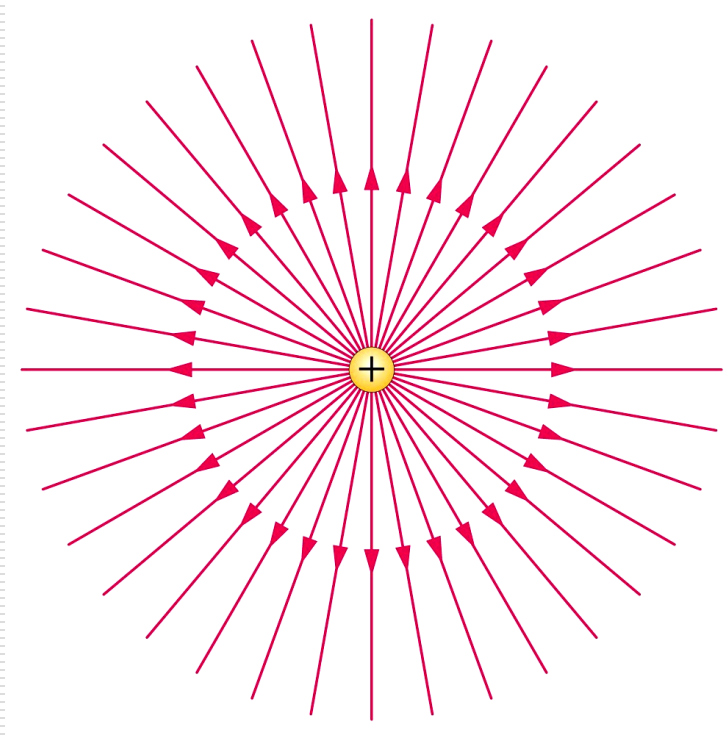
2) Dwa ładunki punktowe $+q$ i $-1/9q$ znajdują się w odległości r od siebie. W jakiej odległości x od ładunku $-1/9q$ znajduje się punkt w którym wypadkowe natężenie pól elektrycznych pochodzących od tych ładunków jest równe zero ?

$$x = r/2$$

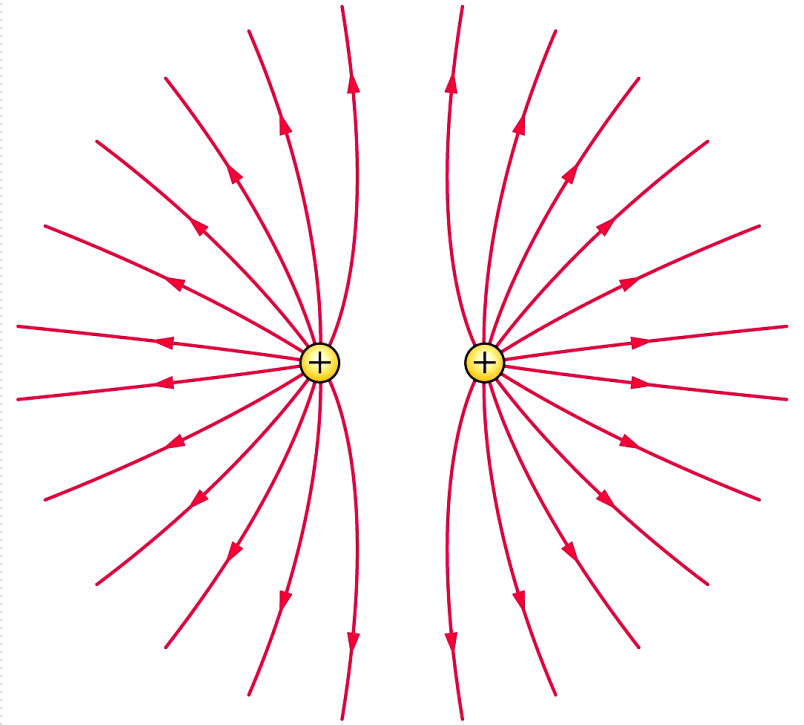
- Powłoka sferycznego balonika została naładowana z jednorodną gęstością powierzchniową ładunku δ . Do wnętrza tego balonika wprowadzono punktowy pyłek o ładunku q – tego samego znaku co powłoka. Czy spowoduje to zmianę średnicy balonu? Oto rozumowania dwóch studentów:
- Jednoimienne ładunki się odpychają, a zatem dowolny element powłoki będzie odpychany od ładunku q co doprowadzi do wzrostu średnicy balonu.
- Równomiernie naładowana powłoka sferyczna nie wytwarza w swoim wnętrzu pola, co oznacza brak oddziaływania pomiędzy powłoką i ładunkiem q . A zatem średnica balonu się nie zmieni się.

Który student ma rację?

Linie pola elektrostatycznego

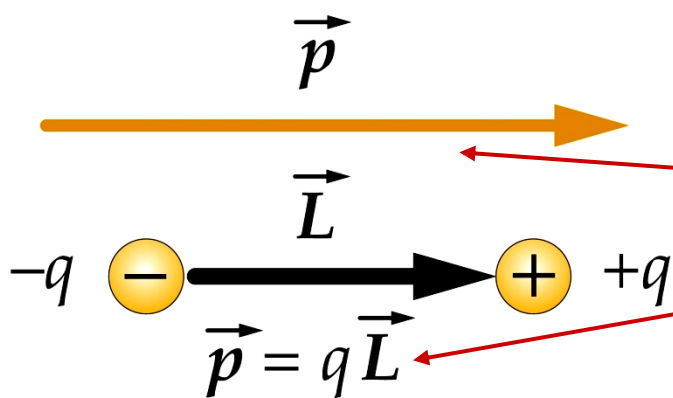
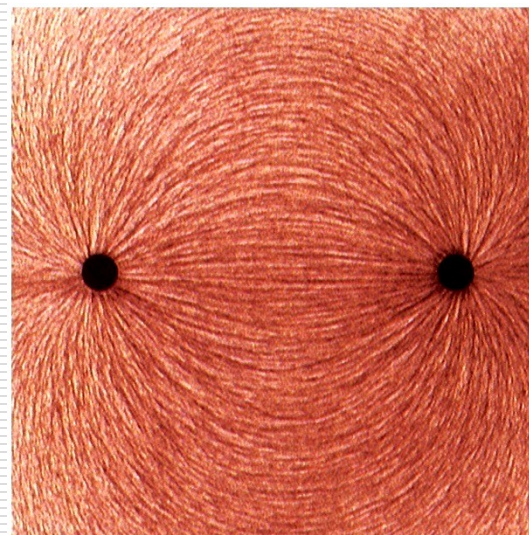
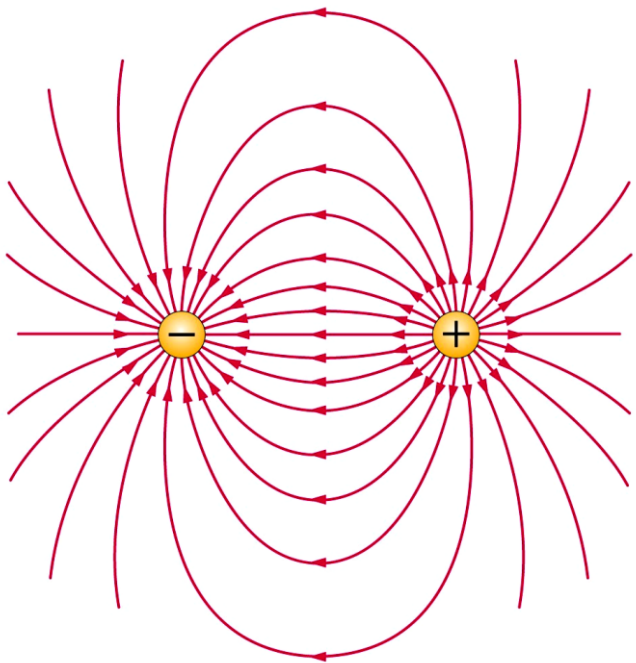


Pole ładunku punktowego-
symetria sferyczna



Dwa jednoimienne ładunki
punktowe

Dipol elektryczny - dwa różnoimienne ładunki w bardzo małej odległości

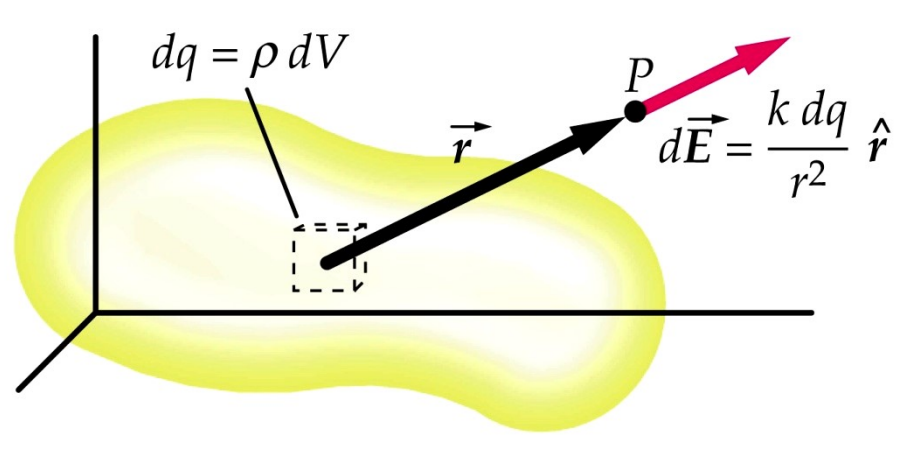


moment dipolowy

odległość między ładunkami

Ciągły rozkład ładunku

- Dla ładunków dyskretnych pole wypadkowe \mathbf{E} jest sumą wektorów natężenia \mathbf{E}_i czyli: $\vec{\mathbf{E}} = \sum_i \vec{\mathbf{E}}_i$



- Dla ładunku, dq , natężenie pola elektrycznego w punkcie P dane jest zgodnie z **prawem Coulomba** jak dla ładunku punktowego

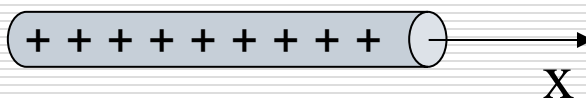
$$d\vec{\mathbf{E}} = \frac{k dq}{r^2} \hat{\mathbf{r}}$$

- Dla ciągłego rozkładu ładunku pole wypadkowe jest całką:

$$\vec{\mathbf{E}} = \int d\vec{\mathbf{E}} = \int_Q \frac{k dq}{r^2} \hat{\mathbf{r}}$$

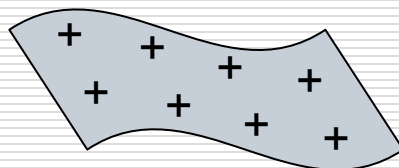
W zależności od rozkładu ładunku rozróżniamy:

- gęstość liniową ładunku λ ,



$$\lambda = \frac{dq}{dx}$$

- gęstość powierzchniową ładunku σ ,



$$\sigma = \frac{dq}{dS}$$

- gęstość objętościową ładunku ρ



$$\rho = \frac{dq}{dV}$$

Dla ciągłego rozkładu ładunku, w zależności od rodzaju gęstości ładunku, pole wypadkowe może być całką liniową, powierzchniową lub objętościową:

$$\vec{E} = \int d\vec{E} = \int_V \frac{k\rho dV}{r^2} \hat{r}$$

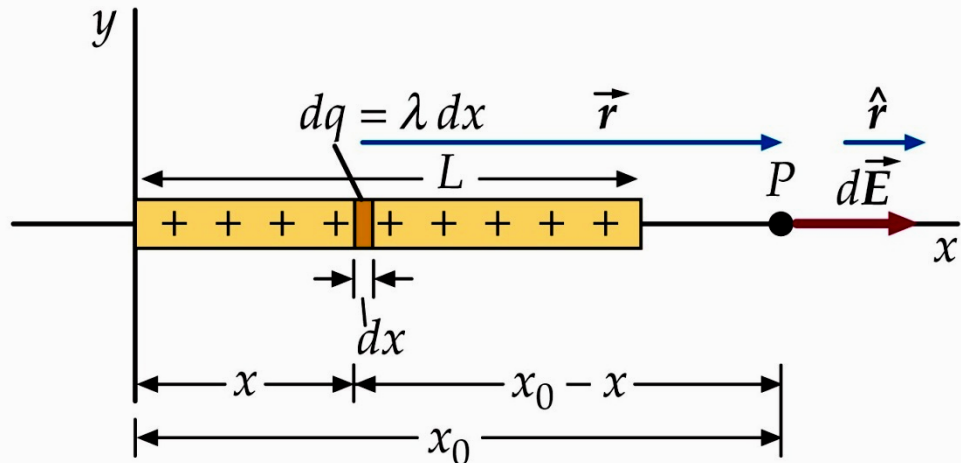
Przykład

- Znaleźć wektor natężenia pola elektrycznego w punkcie P na osi liniowego rozkładu ładunku

$$d\vec{E}_x = \frac{k dq}{(x_0 - x)^2} \hat{x}$$

$$dq = \lambda dx$$

$$d\vec{E}_x = \frac{k \lambda dx}{(x_0 - x)^2} \hat{x}$$



Wypadkowe natężenie pola jest sumą pól pochodzących od ładunków elementarnych dq :

$$E = \int dE_x = \int_0^L \frac{k \lambda dx}{(x_0 - x)^2} = \frac{k \lambda L}{x_0 (x_0 - L)}$$

Strumień pola (elektrycznego) - przypomnienie

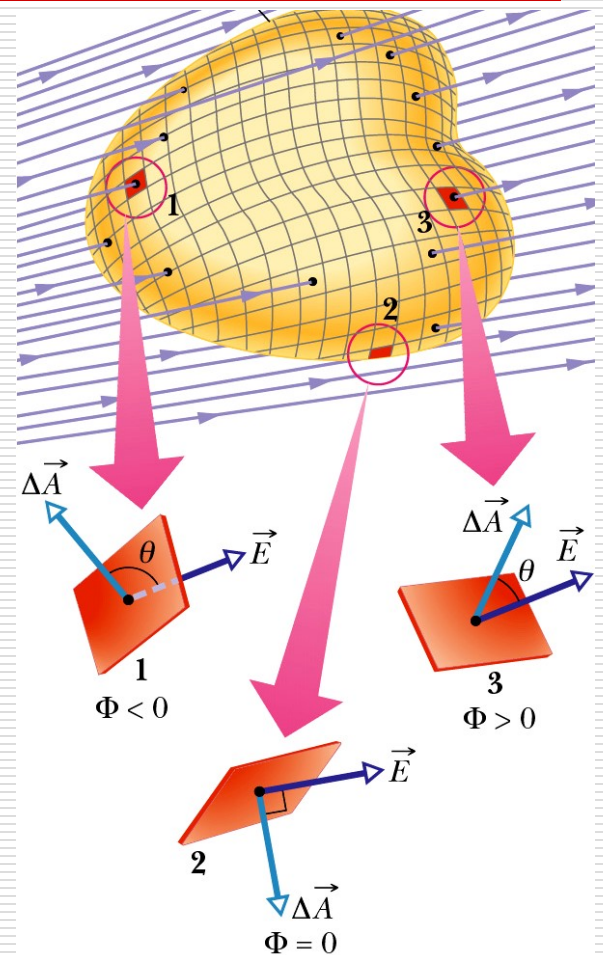
Dla dowolnej powierzchni

$$\Delta\Phi_{\vec{E}} = \vec{E} \circ \Delta\vec{A}$$

$$\Phi_{\vec{E}} = \sum \vec{E} \circ \Delta\vec{A}$$

$$\Phi_{\vec{E}} = \int \vec{E} \circ d\vec{A}$$

W prawie Gaussa występuje strumień przechodzący przez dowolną powierzchnię zamkniętą



Prawo Gaussa dla pola elektrycznego

Całkowity strumień pola elektrycznego przechodzący przez dowolną powierzchnię zamkniętą jest proporcjonalny do całkowitego ładunku zawartego wewnątrz tej powierzchni.

$$\Phi_{\vec{E}} = \frac{q}{\epsilon_0}$$

Właściwości powierzchni Gaussa:

- Powierzchnia Gaussa jest tworem hipotetycznym, matematyczną konstrukcją myślową,
- Jest dowolną powierzchnią zamkniętą, lecz w praktyce powinna mieć kształt związany w symetrią pola,
- Powierzchnię Gaussa należy tak poprowadzić aby punkt, w którym obliczamy natężenie pola elektrycznego leżał na tej powierzchni.

Od prawa Gaussa do prawa Coulomba

- Ładunek punktowy q otaczamy powierzchnią Gaussa – sferą o promieniu r ponieważ

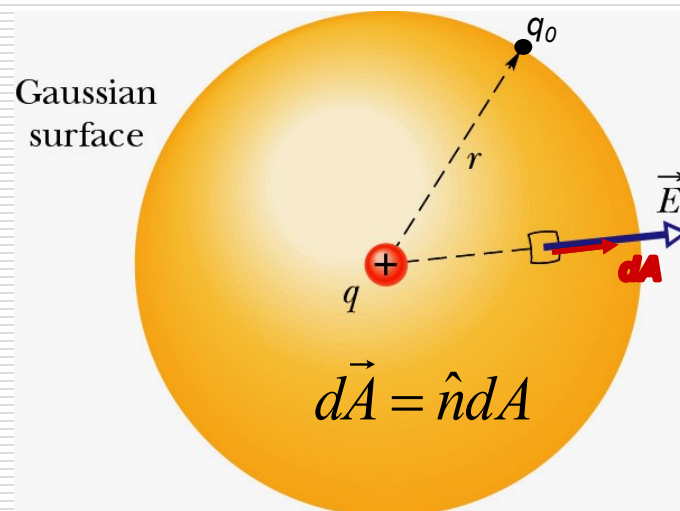
$E = \text{const}$ na powierzchni sfery oraz

$$\vec{E} \parallel \hat{n}$$
$$\cos \theta = 1$$

- Obliczamy całkowity strumień przez powierzchnię Gaussa

$$\Phi_E = \oint \vec{E} \cdot d\vec{A} = \oint E \cos\theta \, dA = \oint E dA$$

$$\Phi_E = E \oint dA = E(4\pi r^2)$$



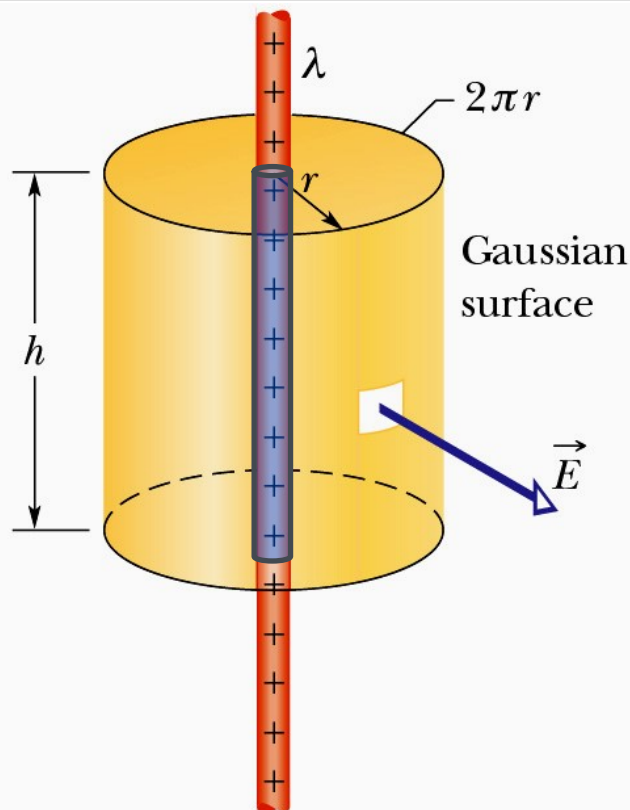
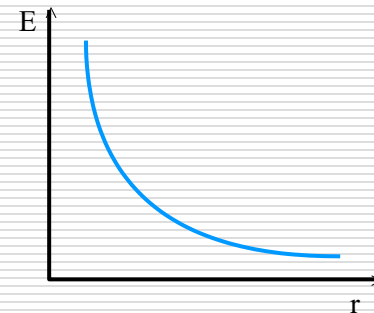
□ Korzystamy z prawa Gaussa $\Phi_E = \frac{q}{\epsilon_0}$

□ Porównujemy z obliczonym strumieniem

$$E(4\pi r^2) = \frac{q}{\epsilon_0} \Rightarrow E(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

Skoro $E = \frac{F}{q_0}$ więc $F(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{qq_0}{r^2}$

Liniowy rozkład ładunku



Całkowity strumień przechodzący przez powierzchnię Gaussa

$$\Phi_E = 2\pi r h E$$

Całkowity ładunek zawarty wewnątrz powierzchni Gaussa

$$Q = \lambda h$$

zatem

$$\Phi_E = \frac{Q}{\epsilon_0} = \frac{\lambda h}{\epsilon_0}$$

$$2\pi r h E = \frac{\lambda h}{\epsilon_0}$$

Wartość wektora

$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

natężenia pola elektrycznego

symetria cylindryczna

Powierzchniowy rozkład ładunków

- Całkowity strumień przez powierzchnię Gaussa

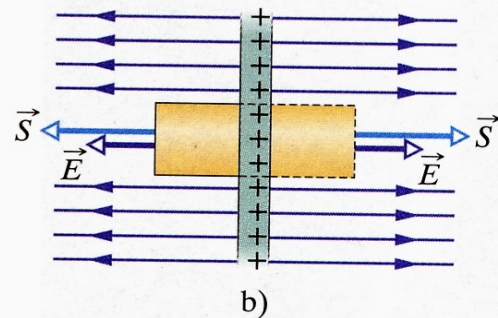
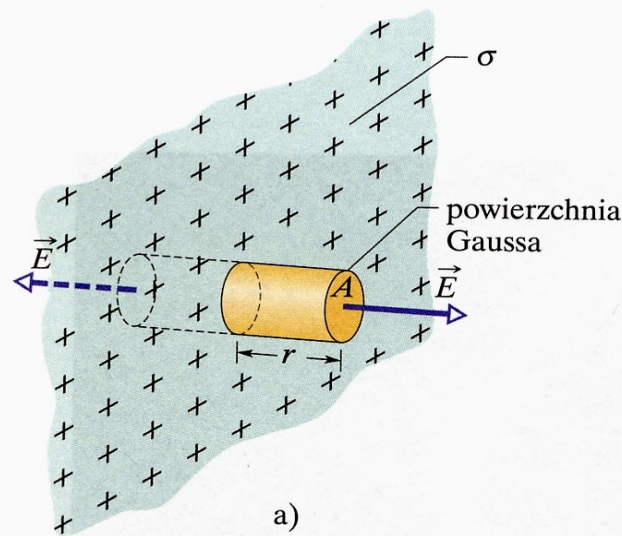
$$\Phi_E = 2EA$$

- Z prawa Gaussa

$$\Phi_E = \frac{Q}{\epsilon_0} = \frac{\sigma A}{\epsilon_0} \qquad 2EA = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$$

- Wartość wektora natężenia pola

$$E = \frac{\sigma}{2\epsilon_0}$$



Pole elektryczne sferycznego rozkładu ładunków

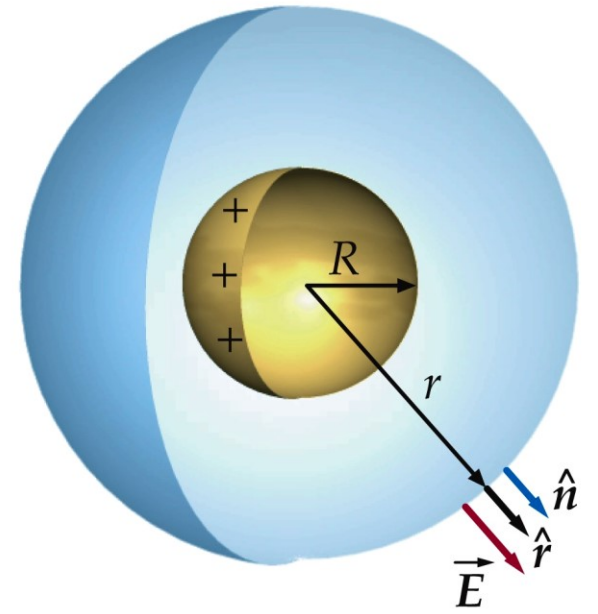
Całkowity strumień przez powierzchnię Gaussa będącą sferą o promieniu r wynosi:

$$\Phi_E = 4\pi r^2 E$$

Z prawa Gaussa:

$$\Phi_E = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

Ładunek całkowity Q jest rozłożony tylko na powierzchni sfery o promieniu R



Ze względu na rozkład ładunku rozważmy dwa przypadki:

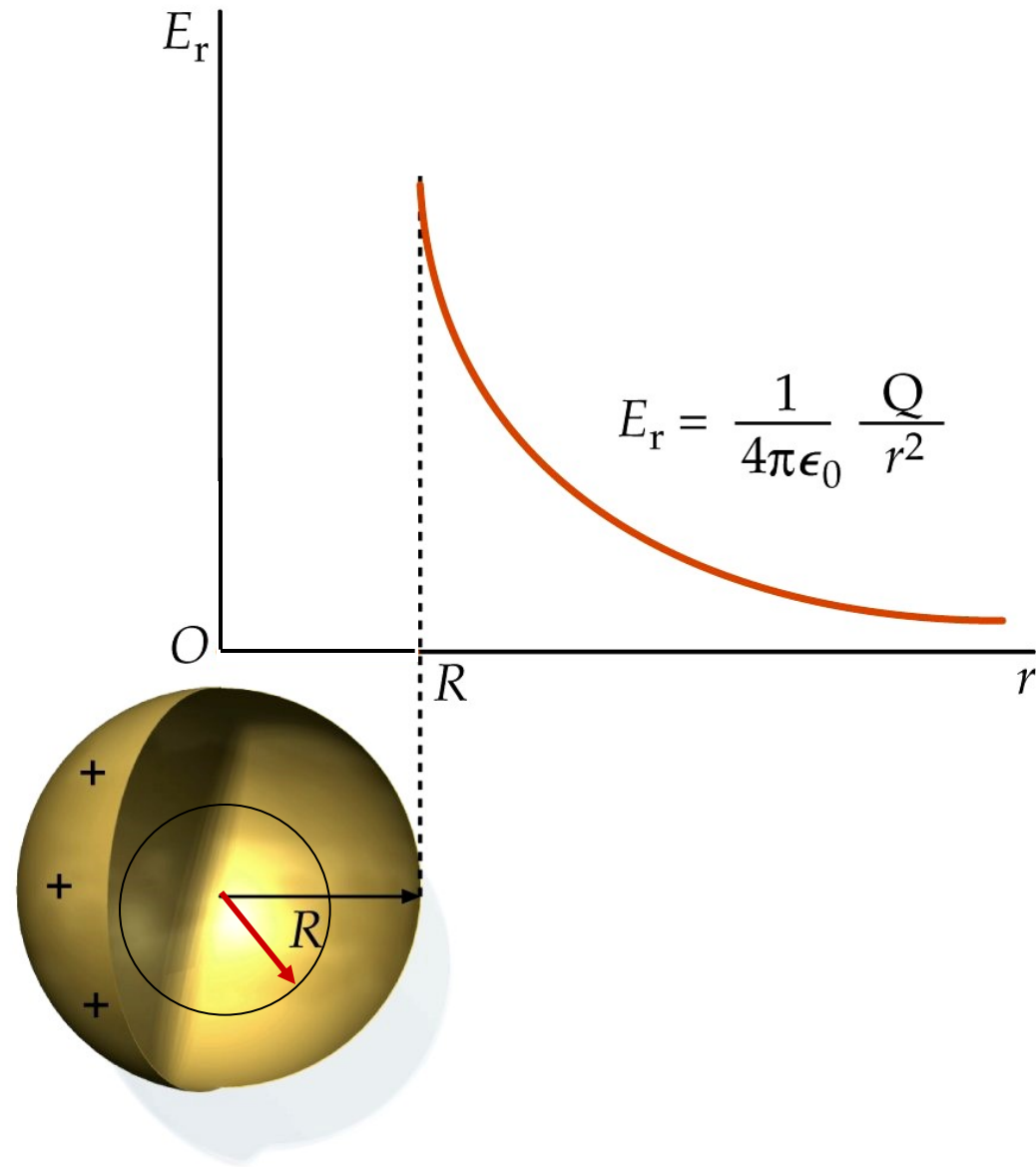
□ $r > R$ $E = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$

Pole na zewnątrz pustej powłoki sferycznej jest takie jakby cały ładunek był skupiony w środku kuli

□ $r < R$

wewnątrz powierzchni
Gaussa tj. sfery o promieniu
 r nie ma ładunku czyli $Q=0$,
 $\Phi_E=0$ a zatem $E=0$

Pole wewnątrz naładowanej
powłoki sferycznej wynosi
zero



Zastosowania prawa Gaussa

- Prawo Gaussa stosujemy do obliczania natężenia pola elektrycznego gdy znamy rozkład ładunku lub do znajdowania rozkładu ładunku gdy znamy pole.
- Prawo Gaussa możemy stosować **zawsze** ale sens ma to tylko w tym przypadku gdy pole elektryczne wykazuje symetrię (sferyczną, cylindryczną).
- Aby skutecznie skorzystać z prawa Gaussa trzeba **coś wiedzieć** o polu elektrycznym na wybranej powierzchni Gaussa.

W praktyce zastosowanie prawa Gaussa jest ograniczone do konkretnych przypadków - symetrii:

- a) pole (**jednorodne**) od naładowanej nieskończonej płaszczyzny (powierzchniowy rozkład ładunku)
- b) pole (**o symetrii cylindrycznej**) od nieskończonego długiego pręta (liniowy rozkład ładunku) lub walca (powierzchniowy rozkład ładunku – walec przewodzący, objętościowy rozkład ładunku - walec nie przewodzący)
- c) pole (**o symetrii sferycznej**) od naładowanej kuli lub powierzchni sferycznej

Przykład zastosowania prawa Gaussa.

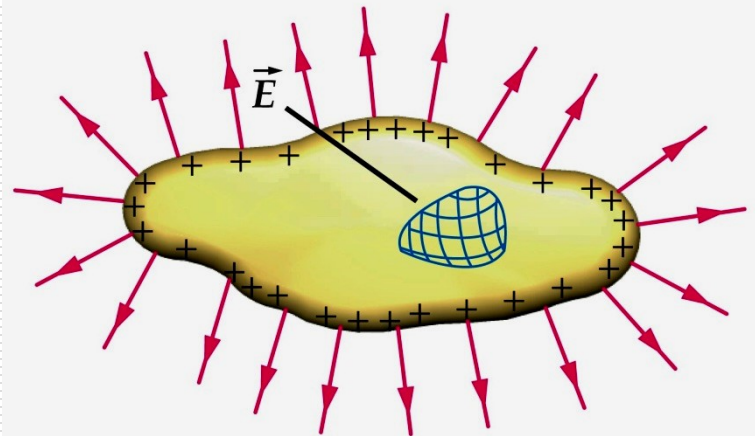
- Nieskończony metalowy walec o promieniu R , jednorodnie naładowano z gęstością σ_+ i otoczono innym współosiowym, cienkim metalowym walcem o promieniu $2R$ i takiej gęstości powierzchniowej ładunku σ_- , że pole elektryczne na zewnątrz tych walców wynosi zero.
- Obliczyć rozkład pola w funkcji odległości od osi walców;
- Narysować wykres $E(r)$;
- Określić gęstość σ_- .

Odp. $\sigma_- = \frac{1}{2} \sigma_+$

Pole elektryczne przewodnika

- Na powierzchni metalicznej (przewodzącej) cały ładunek gromadzi się na zewnątrz (wewnątrz pole $E=0$).
- Istnieje tylko składowa prostopadła do powierzchni a składowa styczna równa się zero (gdyby istniała składowa styczna to: po powierzchni płynąłby prąd wywołany ruchem elektronów).

$$E = \frac{q}{\varepsilon_0 S} = \frac{\sigma}{\varepsilon_0}$$



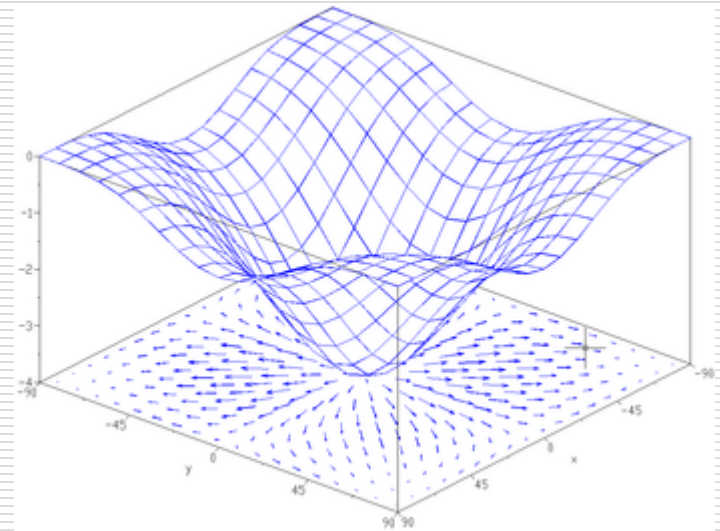
Dygresja matematyczna - *operator*

Gradient funkcji skalarnej to pole wektorowe wskazujące kierunki najszybszych wzrostów wartości danego pola skalarnego w poszczególnych punktach, przy czym moduł (długość) każdej wartości wektorowej jest równy szybkości wzrostu.

$$\vec{F}_g = -\mathbf{grad}E_p = -\vec{\nabla}E_p$$

gdzie

$$\vec{\nabla} = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

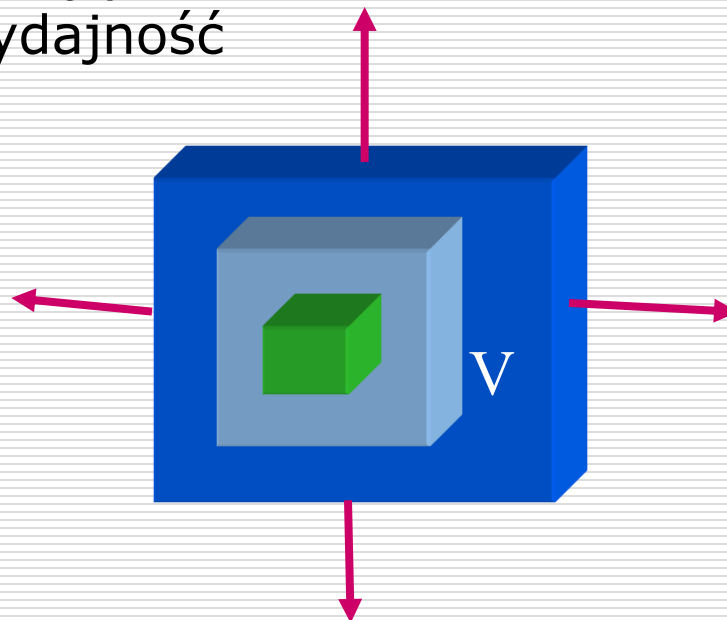


- Dywergencja (źródłowość) pola wektorowego - operator różniczkowy będący miarą natężenia źródła (lub jego ujścia) na jednostkę objętości.

$$\operatorname{div} \vec{E} = \vec{\nabla} \circ \vec{E}$$

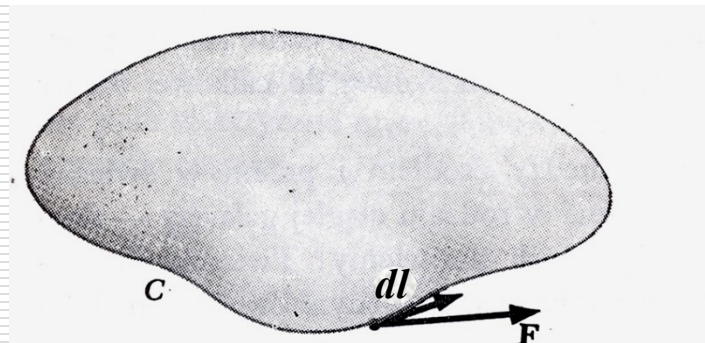
$$\operatorname{div} \vec{E} = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{\oint \vec{E} \circ d\vec{A}}{V}$$

jest w granicy nieskończenie małej objętości V , strumieniem wychodzącym ze źródła i określa jego wydajność



Dywergencja dodatnia \Leftrightarrow strumień (masy) wody wypływa z obszaru

- Rotacja lub wirowość – operator różniczkowy Γ działający na pole wektorowe , tworzy pole wektorowe wskazujące wirowanie (gęstość cyrkulacji) pola wyjściowego.



$$\Gamma = \oint_C \vec{F} \circ d\vec{l}$$

Krzywa C ogranicza pewną powierzchnię zamkniętą rozpiętą na tej krzywej.

Jeżeli \mathbf{F} jest siłą, to krążenie Γ ma sens fizyczny pracy.

Jeżeli \mathbf{F} jest siłą zachowawczą to $\Gamma=0$.

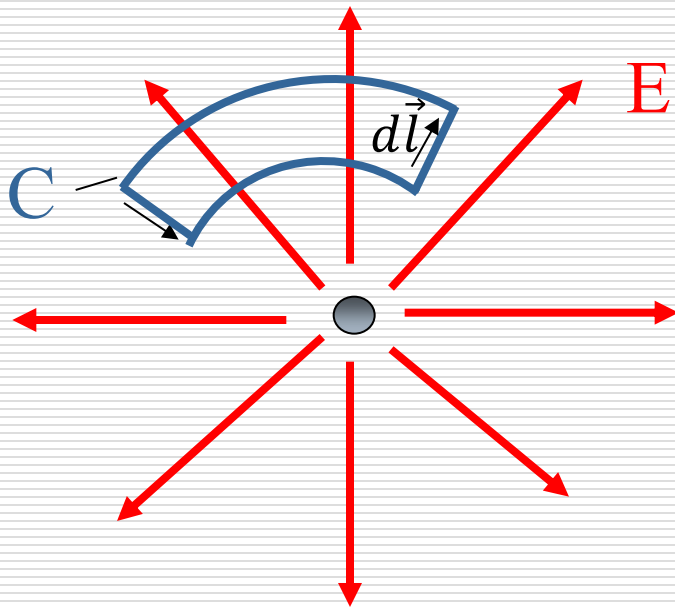
$$\text{rot}\vec{F} = \nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

Jeżeli rotacja danego pola wektorowego jest równa zero (wektorem zerowym), to pole to jest bezwirowe.

Pole bezwirowe posiada potencjał (oraz odwrotnie: pole posiadające potencjał jest polem bezwirowym).

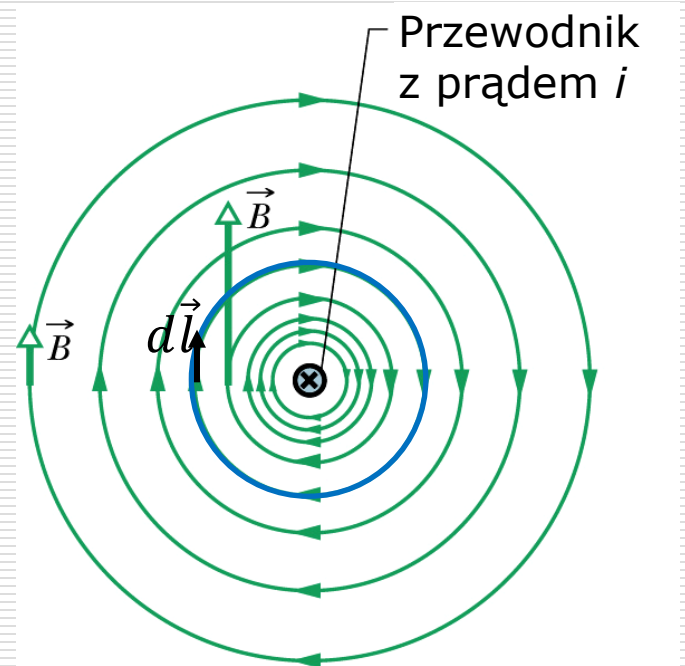
□ Przykład:

Zbadać wirowość pola elektrostatycznego oraz pola magnetycznego przewodnika.



$$\oint_C \vec{E} \circ d\vec{l} = 0$$

$$\text{rot } \vec{E} = 0$$



$$\oint_C \vec{B} \circ d\vec{l} \neq 0$$

$$\text{rot } \vec{B} \neq 0$$

Pole magnetyczne jest polem wirowym. To określa prawo Ampère'a.

Przykłady z rachunku operatorowego

□ Mając zdefiniowane:

- pole skalarne $\Phi(x, y, z)$

- wektory: $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$ oraz $\vec{A} = A_x\hat{i} + A_y\hat{j} + A_z\hat{k}$

oblicz:

a) $\text{grad } r^2$ b) $\vec{\nabla}(\vec{A} \circ \vec{r})$ c) $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla}\Phi)$

Twierdzenie Gaussa-Ostrogradskiego

umożliwia zamianę całki powierzchniowej na objętościową (potrójną) i na odwrót

$$\oint_S \vec{E} \circ \vec{dS} = \iiint_V \underline{\text{div} \vec{E}} dV$$

Z prawa Gaussa w postaci całkowej:

$$\oint_S \vec{E} \circ \vec{dS} = \frac{Q_{wew}}{\epsilon_0} \quad \text{gdzie} \quad Q_{wew} = \iiint_V \rho dV \quad \Rightarrow \quad \oint_S \vec{E} \circ \vec{dS} = \iiint_V \underline{\frac{\rho}{\epsilon_0}} dV$$

Porównując wyrażenia podcałkowe:

$$\text{div} \vec{E} = \vec{\nabla} \circ \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

Prawo Gaussa	Pole grawitacyjne	Pole elektrostatyczne
Postać całkowa	$\oint_S \vec{g} \circ \vec{dS} = -4\pi G \cdot M$	$\oint_S \vec{E} \circ \vec{dS} = \frac{Q}{\epsilon_0}$
Postać różniczkowa	$\text{div} \vec{g} = \vec{\nabla} \circ \vec{g} = -4\pi G \rho_m$	$\text{div} \vec{E} = \vec{\nabla} \circ \vec{E} = \frac{\rho_q}{\epsilon_0}$

Potencjał pola

- Wektor natężenia pola – istnieje zawsze

$$\vec{\mathbf{E}} = \frac{\vec{\mathbf{F}}}{q_0}$$

- Potencjał (skalar) – istnieje tylko dla pól zachowawczych (potencjalnych)

$$V = \frac{E_p}{q_0}$$

<p>Wielkości charakteryzujące:</p> <hr style="border: 2px solid red;"/>	<p>oddziaływanie pomiędzy ładunkami punktowymi</p>	<p>pole elektrostatyczne</p>
<p>siła \vec{F}</p> <p>energia potencjalna E_p</p>	$\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r^2} \hat{r}$ $E_p = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r}$	
<p>natężenie \vec{E}</p> <p>potencjał V</p>		$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0} \quad [E] = \frac{V}{m}$ $V = \frac{E_p}{q_0} \quad [U] = 1V = \frac{J}{C}$

Związek potencjału z natężeniem pola

Podobnie jak dla grawitacji: $\vec{g} = -\text{grad}V$

tak samo dla elektrostatyki związek natężenia pola i potencjału dany jest wzorem:

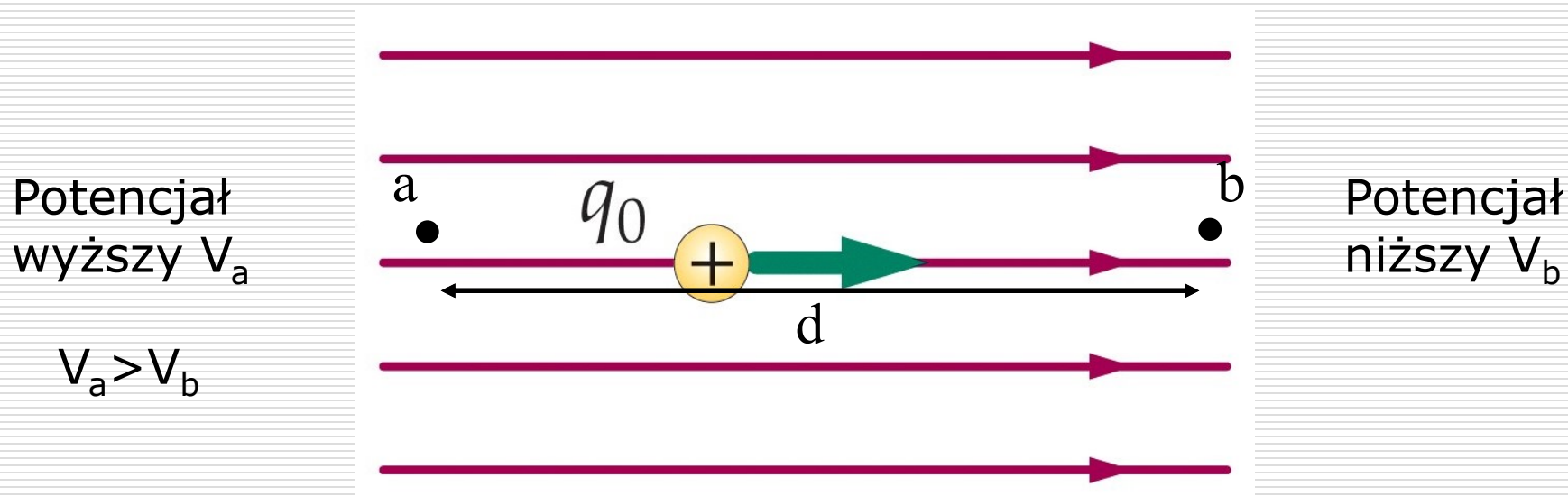
$$\vec{E} = -\overrightarrow{\text{grad}V}$$

Dla przypadku jednowymiarowego można zapisać: $\vec{E} = -\frac{dV}{dl} \Rightarrow$

$$dV = -\vec{E} \circ d\vec{l} \quad \text{po scałkowaniu:} \quad V_b - V_a = -\int_a^b \vec{E} \circ d\vec{l} = -\frac{W}{q_0}$$

Różnica potencjałów ΔV między dwoma punktami jest równa wziętej z przeciwnym znakiem pracy W wykonanej przez siłę elektrostatyczną, przy przesunięciu jednostkowego ładunku z jednego punktu do drugiego.

Potencjał pola jednorodnego



$$V_b - V_a = -\int_a^b \vec{\mathbf{E}} \circ d\vec{\mathbf{l}} = -\int_a^b E dl = -E \int_a^b dl = -E(b - a) = -Ed$$

W elektrostatyce różnicę potencjałów nazywamy napięciem $U = \Delta V$

Potencjał pola ładunku punktowego

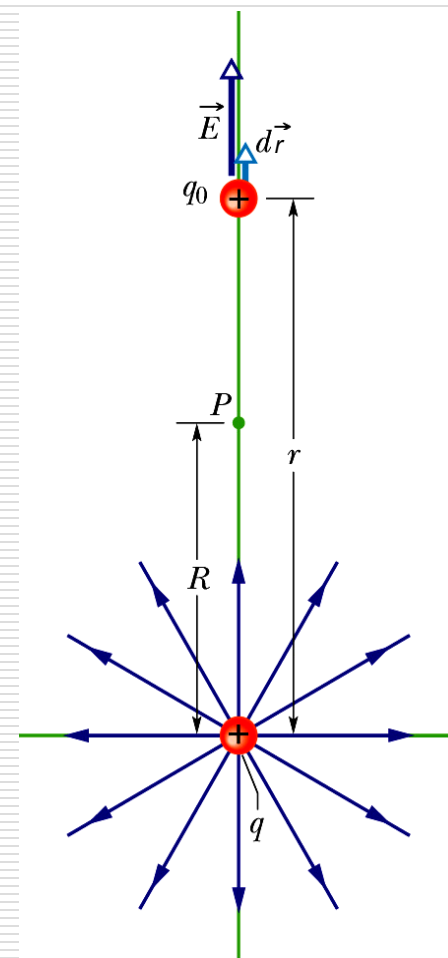
Przesuwamy ładunek próbny q_0 z punktu P do nieskończoności

$$\vec{E} \circ d\vec{r} = E dr \cos\theta$$

$$V_\infty - V_P = - \int_R^\infty \vec{E} \circ d\vec{r} = - \int_R^\infty E dr$$

Przyjmujemy $V_\infty = 0$ i $E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2}$

zatem $V(R) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R}$ ogólnie $V(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r}$



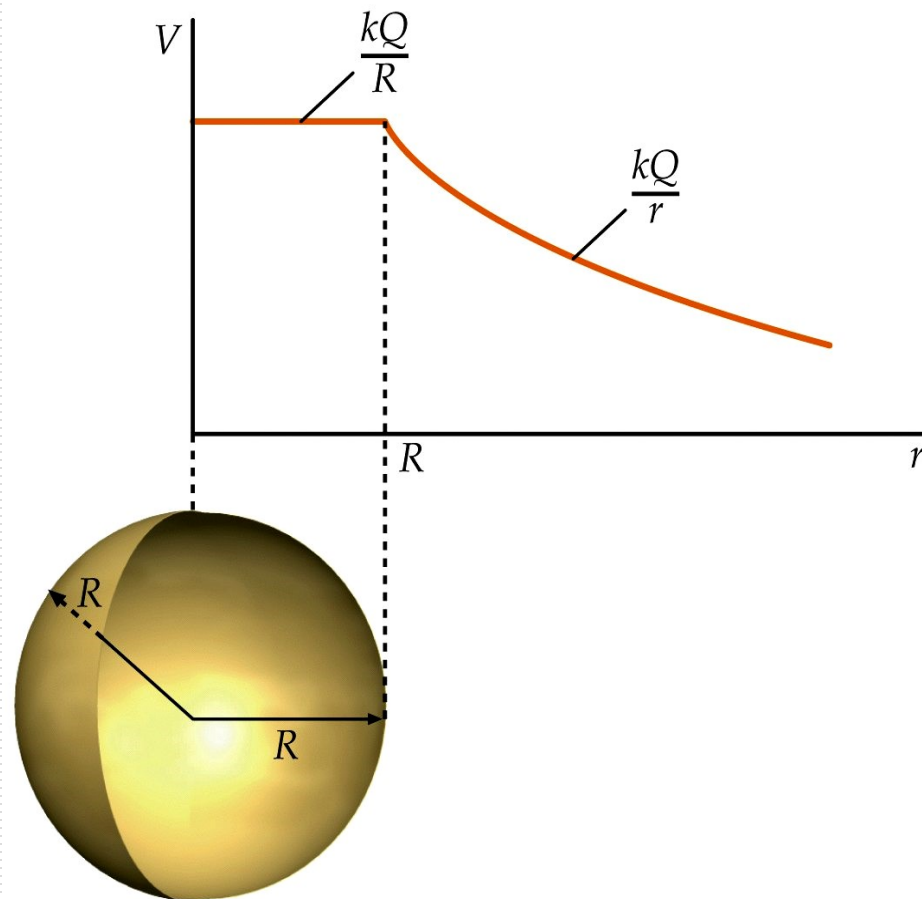
Potencjał ciągłego rozkładu ładunków

Dla naładowanej ładunkiem powierzchniowym Q powłoki sferycznej, gdy $r < R$ jest: $E = 0$, czyli potencjał V jest wielkością stałą, niezależną od r .

$$\text{bo } E = -\frac{dV}{dr}$$

Dla $r > R$, V zanika z odległością r jak $1/r$

Zadanie: Pokazać, że potencjał dla powłoki sferycznej wykazuje taką zależność $V(r)$ jak na powyższym wykresie



Jednostki: $V = \frac{E_p}{q_0} \Rightarrow [U] = 1V = \frac{J}{C}$

$$E = -\frac{dV}{dl} \Rightarrow [E] = \frac{V}{m}$$

PRZYKŁAD:

Uproszczony model atomu zakłada, punktowe jądro o ładunku $+Q$, które jest otoczone w odległości R powłoką elektronową będąca sferą naładowaną ładunkiem $-Q$.

- A) Narysuj zależność $E(r)$ i uzasadnij obliczeniami;
- B) Oblicz rozkład potencjału w funkcji odległości od jądra atomu.
- C) Rozważyc zagadnienie, gdy jądro nie traktujemy jako punktowe, tylko jest kulą o promieniu R_j naładowana jednorodnie dodatnim ładunkiem Q .

Odp. c) Dla $r < R_j$ $E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qr}{R_j^3}$

Podsumowanie

- ❑ Elektrostatyka opisuje pola statyczne utworzone przez ładunki elektryczne w spoczynku.
- ❑ Pole elektrostatyczne jest zachowawcze (potencjalne). Pole to jest charakteryzowane przez wektor natężenia pola i potencjał.
- ❑ Wartość natężenia pola pochodzącego od konkretnych rozkładów ładunku obliczamy bądź z zasady superpozycji i prawa Coulomba bądź z prawa Gaussa.
- ❑ Prawo Gaussa w postaci całkowej lub różniczkowej stanowi jedno z równań Maxwella.

Wielkości charakteryzujące	Oddziaływanie pomiędzy masami punktowymi	Pole grawitacyjne	Oddziaływanie pomiędzy ładunkami punktowymi	Pole elektrostatyczne
Siła	$\vec{F} = G \frac{m_1 m_2}{r^2} \hat{r}$		$\vec{F} = k \frac{q_1 q_2}{r^2} \hat{r}$	
Energia potencjalna	$E_p = G \frac{m_1 m_2}{r}$		$E_p = k \frac{q_1 q_2}{r}$	
Natężenie		$\vec{g} = \frac{\vec{F}}{m}$		$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0}$
Potencjał		$V = \frac{E_p}{m}$		$V = \frac{E_p}{q_0}$

Wzory różniczkowe podsumowanie

Funkcja skalarna: $\Phi(x, y, z)$

Funkcja wektorowa: $\vec{W}(x, y, z)$

$$\vec{\nabla} = \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} + \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} + \hat{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

$$\text{grad} \Phi = \vec{\nabla} \Phi$$

$$\text{div} W = \vec{\nabla} \circ \vec{W}$$

$$\text{rot} W = \vec{\nabla} \times \vec{W}$$

Dla pola elektrostatycznego:

$$\vec{E} = -\overrightarrow{\text{grad}} V$$

$$\text{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\overrightarrow{\text{rot}} E = 0$$